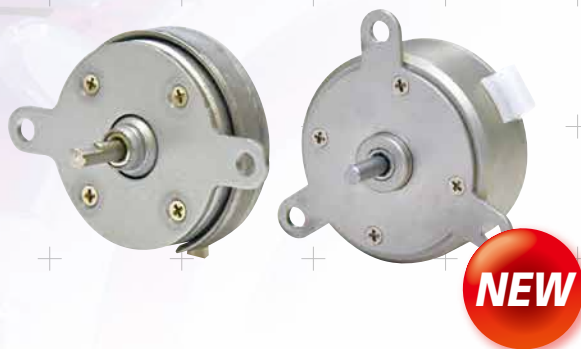


自在なトルクコントロールと 優れた応答性で繊細な制御が可能



●優れたトルクコントロール

電流・電圧(磁気力)を変化させる事で、トルク制御ができるため、
+ プログラムや電気回路でニーズに合ったトルクコントロールが容易です。

●俊敏な応答性

定格電圧を加え、遅延無く定格トルクを発生させる事が可能です。

●高い静音性

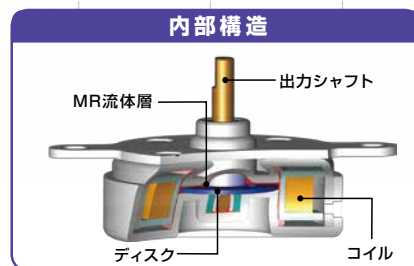
磁気力の変化でMRF(Magneto-Rheological Fluid)の
粘度が変化することによりトルクが変化し、高い静音性を実現しました。

●摩擦がなく長寿命を実現

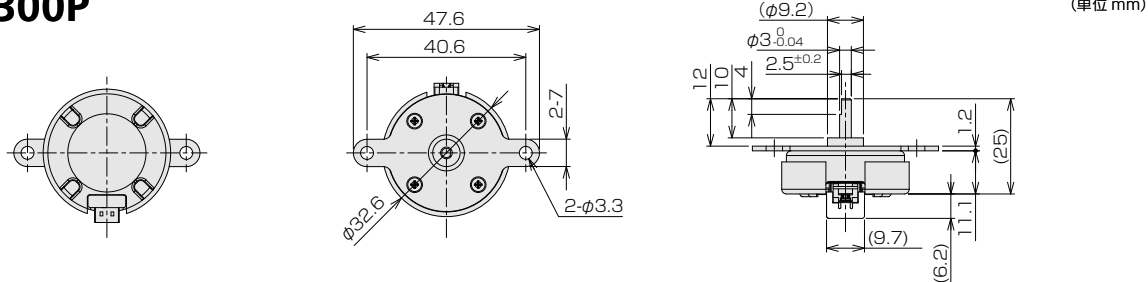
トルクを発生させる為の駆動部分が無く、物理的磨耗等がおきないため長寿命化を実現しました。

●使用用途の柔軟性

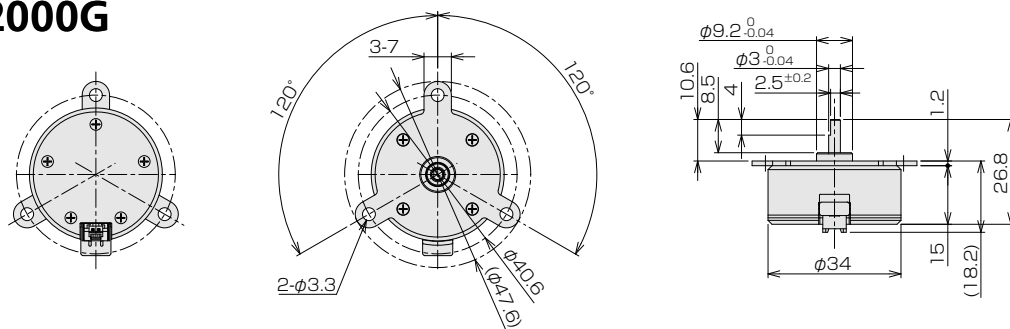
細かなトルク制御が必要なコントロールデバイスに最適です。



MR300P



MR2000G



形 式	MR300P	MR2000G
定 格 電 圧	DC12V	DC24V
定 格 電 流	0.163A	0.129A
定 格 容 量	2.0W	3.08W
コ イ ル 抵 抗	73.6Ω±10%(20℃)	186.8Ω±10%(20℃)
出カトルク(最大)	0.03N・m以上 (20℃)	0.2N・m以上 (20℃)

※形状、仕様等は予告無く変更する場合があります。

用途

- 操作機器
 - ・パチンコ・ゲーム機等の遊戯機器操作部 (感触制御、演出制御等)
 - ・ジョイスティック
- 医療・福祉機器
 - ・医療用ロボットの関節部
 - ・手術用ロボットの操作部
 - ・義肢装具の関節部
 - ・トレーニング機器 (負荷制御部等)
 - ・フィットネス機器等 (負荷制御部等)
- 産業機器
 - ・トルクリミッター
 - ・ブレーキ
 - ・張力制御